



# Federico Rosi

## ESPERIENZA PRATICA E PROGETTI DI SVILUPPO:

Progetti laurea triennale

**CONTROLLO PENDOLO  
INVERSO**

**STRATEGIE PER  
PROGRAMMAZIONE PLC**

**IMPLEMENTAZIONE TCP  
SU BASE UDP**

**ESAME DI CONTROLLI  
AUTOMATICI**

**ESAME DI AUTOMAZIONE  
ROBOTICA**

**ESAME DI INGEGNERIA  
DI INTERNET E WEB**

Progetti laurea magistrale

**RICONOSCIMENTO FIGURE  
REAL-TIME**

**ANALISI DELLE VIBRAZIONI DI UN  
VEICOLO**

**ESAME DI ROBOTICA  
INDUSTRIALE**

**ESAME DI MECCANICA  
DELLE VIBRAZIONI**

## CONTATTI



+39-389 056 1834



federicorosi072@gmail.com



www.federicorosi.xyz



Ariccia (RM)



26 Novembre 2001

## LINGUE

**Italiano** Madrelingua

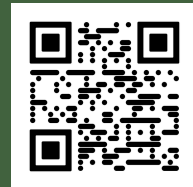
**Inglese** Avanzato

**Spagnolo** Elementare

## SU DI ME

Laureando in Ingegneria dell'Automazione, ho una grande passione per il settore aerospaziale e i sistemi di controllo, ma anche per l'informatica più in generale. Ho sviluppato solide competenze accademiche nella modellazione e simulazione tramite MATLAB/Simulink e possiedo una buona conoscenza della programmazione in C e dell'ambiente Linux. Cerco ambiente dove imparare da professionisti esperti e dove contribuire a progetti innovativi in un contesto di squadra.

Progetti, risultati e creatività:  
scansiona per conoscere il mio lavoro.



## ISTRUZIONE E FORMAZIONE

2024 - **IN CORSO** | UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI ROMA "TOR VERGATA"  
**Laurea Magistrale in Ingegneria dell'Automazione**

2020 - 2024 | UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI ROMA "TOR VERGATA"  
**Laurea Triennale in Ingegneria Informatica | Robotica ed Automazione | 107/110**

2015 - 2020 | LICEO SCIENTIFICO SCIENZE APPLICATE  
GENZANO DI ROMA

**Diploma di Liceo Scientifico**

## CAPACITÀ RELAZIONALI E ORGANIZZATIVE

- Attitudine al problem solving e al pensiero analitico.
- Predisposizione al lavoro di squadra e al confronto costruttivo.
- Desiderio di apprendere continuamente e di confrontarmi con professionisti esperti.
- Buone capacità di gestione del tempo e organizzazione del lavoro per obiettivi.
- Approccio metodico e preciso nello sviluppo dei progetti.

## CAPACITÀ E COMPETENZE TECNICHE

**Software e Ambienti:** MATLAB, Simulink, Mathematica, Git, ROS2

**Linguaggi di Programmazione:** C/C++ (Buono), Python (Discreto)

**Sistemi Operativi:** Unix, Windows.

**Ambiti di Competenza:** Sistemi di controllo, Modellazione di sistemi dinamici, Robotica, Teoria dei segnali. Teoria dei sistemi. Ottimizzazione nei sistemi di controllo.